

Štramberská trúba

Jaroslav Krieg, Milan Vacka

Vysoká škola technická a ekonomická v Českých Budějovicích

Abstrakt

Popis vytváření Štramberské trúby a rozdělení přímkových ploch užívaných ve stavební praxi. Pojem torzální a regulární přímky přímkové plochy, rovinné řezy Štramberské trúby. Analytický výpočet délky krokví, jejich počátečního i koncového bodu, délka hřebene.

Klíčová slova: Štramberská trúba, přímková plocha rozvinutelná, přímková plocha nerozvinutelná, řídicí křivka, torzální přímka, regulární přímka, krokev, pozednice, hřeben.

Ve stavební praxi se poměrně často setkáváme s tzv. přímkovými plochami, tedy plochami, kde každým bodem na povrchu prochází přímka, která celá leží na této ploše (Pech 2004). Přímkové plochy dělíme na rozvinutelné a nerozvinutelné, neboli zborcené (Černý 2005). Příkladem rozvinutelných ploch je rovina, válcová plocha nebo kuželová plocha, u zborcených ploch je to např. hyperbolický paraboloid, různé typy konoidů, jednodílný hyperboloid, šroubová plocha a pro nás unikátní zastřešení hradní věže kruhového půdorysu v moravském Štramberku (Holář 1992).

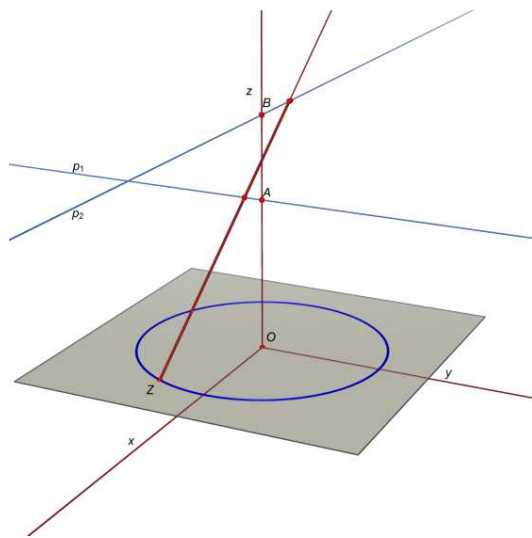
Obr. 1: Štramberská trúba



Zdroj: Krejčí 2001

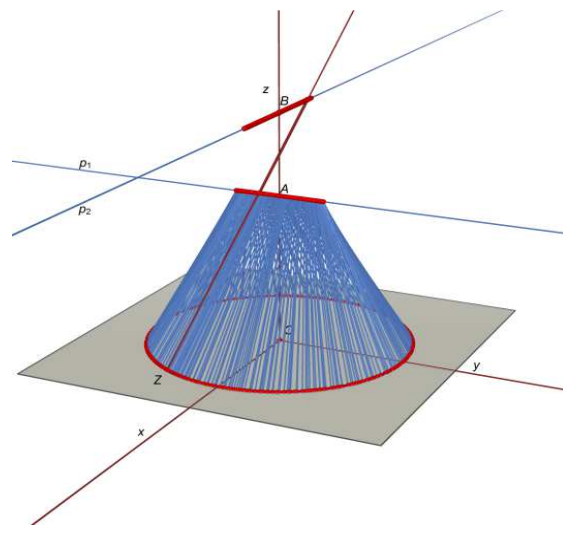
Zborčené plochy se obvykle zadávají pomocí třech prostorových křivek – řídících křivek (Pech 2010). Vytvořit tvořící přímku plochy pak znamená nalézt na uvedených křivkách po jednom bodu tak, aby tyto ležely v přímce. Štramberská trůba má za řídící křivky kružnici a dvě mimoběžné přímky, obě rovnoběžné s rovinou kružnice. V případě moravského Štramberku jsou obě mimoběžky navzájem kolmé a pomyslná kolmice vztyčená ve středu kružnice k rovině kružnice je s oběma mimoběžkami různoběžná. V následujících obrázcích je řídící kružnice umístěna do půdorysny, zmíněné mimoběžky jsou označeny ρ_1 a ρ_2 , kolmicí, která je s nimi různoběžná je osa z .

Obr. 2: Ukázka jedné tvořící přímky



Zdroj: vlastní

Obr. 3: Ukázka většího počtu tvořících přímek



Zdroj: vlastní

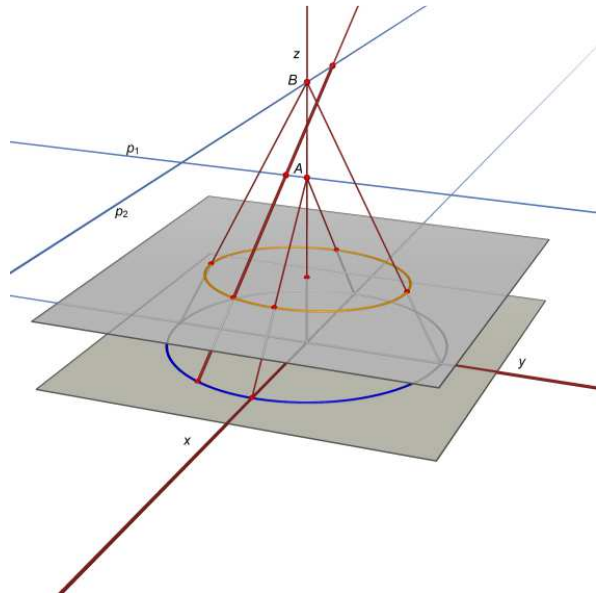
Tvořící přímky přímkových ploch dělíme na tzv. torzální – tečné roviny k ploše v jednotlivých bodech této přímky jsou totožné a na tzv. regulární, kde se tečné roviny mění. Na Štramberské trůbě existují čtyři přímky torzální, zbývající jsou regulární. Rovinnými řezy rovnoběžnými s rovinou řídící kružnice jsou elipsy.

Obr. 4: Torzální přímky Štramberské trůby



Zdroj: vlastní

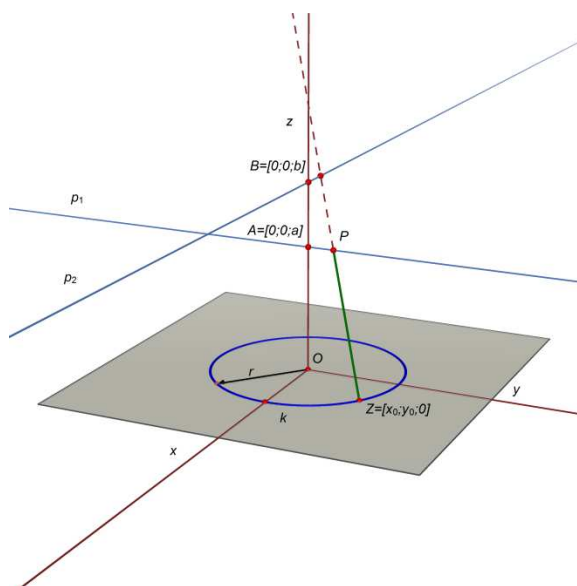
Obr. 5: Eliptický řez Štramberské trůby



Zdroj: vlastní

Nacházení tvořících přímek plochy není zcela jednoduchou záležitostí. Proto pro výpočet parametrů Štramberské trůby lze využít následně odvozené vzorce. Vstupními hodnotami jsou poloměr řídicí kružnice r , výška hřebenu a a výška druhé řídicí přímky b - viz obr. 6.

Obr. 6: Zadané parametry modelu Štramberské trůby



Zdroj: vlastní

Pro parametry $s, t \in \mathbb{R}$ a $r, a, b \in \mathbb{R}^+$ (v našem zadání je $a < b$) můžeme vyjádřit rovnice (Bydžovský 1956):

Řídící kružnice

$$k: x^2 + y^2 = r^2, z = 0,$$

řídící přímky

$$\rho_1: x = 0, y = t, z = a,$$

řídící přímky

$$\rho_2: x = s, y = 0, z = b,$$

kde její směrový vektor je $\vec{u}_{\rho_2} = (1; 0; 0)$.

Pro sestavení libovolné tvořící přímky procházející bodem $Z = [x_0; y_0; 0]$ (pro jeho souřadnice platí $x_0^2 + y_0^2 = r^2$), který leží na kružnici k , vytvoříme rovinu $\rho = \overline{Z\rho_2}$ určenou bodem Z a přímkou ρ_2 .

Rovinu ρ určíme vektory $\vec{u}_{\rho_2} = (1; 0; 0)$ a $\overline{BZ} = (x_0; y_0; -b)$. Pro normálový vektor \vec{n}_ρ roviny ρ dostaneme $\vec{n}_\rho = (1; 0; 0) \times (x_0; y_0; -b) = (0; b; y_0)$. Využitím vlastnosti $B = [0; 0; b] \in \rho$, získáme rovnici roviny

$$\rho: by + y_0z - y_0b = 0.$$

Bod P na hřebenu Štramberské trůby je průsečíkem roviny ρ a přímky ρ_1 , tedy

$$P = \left[0; \frac{y_0(b-a)}{b}; a \right].$$

Délka krokve je rovna

$$|PZ| = \sqrt{(x_0 - 0)^2 + \left(y_0 - \frac{y_0(b-a)}{b} \right)^2 + (0 - a)^2} = \dots = \frac{\sqrt{x_0^2(b^2 - a^2) + a^2(r^2 + b^2)}}{b}.$$

Na závěr uvedeme konkrétní příklad na užití výše odvozených vzorců.

Příklad. Pro $r = 3, a = 4, b = 6$ je při volbě $x_0 = 2$ počáteční bod krokve na pozednici $Z = [2; \pm\sqrt{5}; 0]$, koncový bod krokve na hřebeni $P = \left[0; \pm\frac{\sqrt{5}}{3}; 4 \right]$ a délka krokve $|PZ| = \frac{10\sqrt{2}}{3}$.

Dále při volbě $y_0 = r = 3$, tj. $x_0 = 0$ je bod $P = [0; 1; 4]$ krajním bodem hřebene a tedy celková délka hřebene je **2**.

Použité zdroje

BYDŽOVSKÝ, B., 1956. *Úvod do analytické geometrie*. Praha: Nakladatelství československé akademie věd.

ČERNÝ, J. a M. KOČANDRLOVÁ, 2005. *Konstruktivní geometrie*. Praha: Česká technika – nakladatelství ČVUT. ISBN 80-01-03296-5.

HOLÁŇ, Š. a L. HOLÁŇOVÁ, 1992. *Cvičení z deskriptivní geometrie III – Plochy stavebně technické praxe*. Brno: Akademické nakladatelství CERM. ISBN 80-214-0452-3.

KREJČÍ, R., 2001. Štramberská trůba. In: *Rozhledny v České republice* [online]. [cit. 2011-30-10]. Dostupné z: <http://rozhledny.uh.cz/truba/truba.jpg>

PECH, P., 2004. *Kuželosečky*. České Budějovice: Jihočeská univerzita v Českých Budějovicích.

PECH, P. a R. HAŠEK, 2010. *Kvadratické plochy a jejich reprezentace v programu MAPLE*. České Budějovice: Jihočeská univerzita v Českých Budějovicích.

Štramberská trůba (Tower of Štramberk)

Abstract

Description of creating tower of Štramberk and straight-line allocation of space used in the construction practice. The concept of a regular line and torso area linear, planar cuts tower of Štramberk. Analytical calculation of the length of the rafters, their initial and end point, the length of the ridge.

Keywords: Tower of Štramberk, rectilinear area evolvable and non-evolvable, control curve, torso line, the regular line, rafter, wall plate, comb.

RNDr. Jaroslav Krieg, Vysoká škola technická a ekonomická v Českých Budějovicích, Okružní 10, 370 01 České Budějovice, e-mail: krieg@mail.vstecb.cz

RNDr. Milan Vačka, Vysoká škola technická a ekonomická v Českých Budějovicích, Okružní 10, 370 01 České Budějovice, e-mail: vačka@mail.vstecb.cz